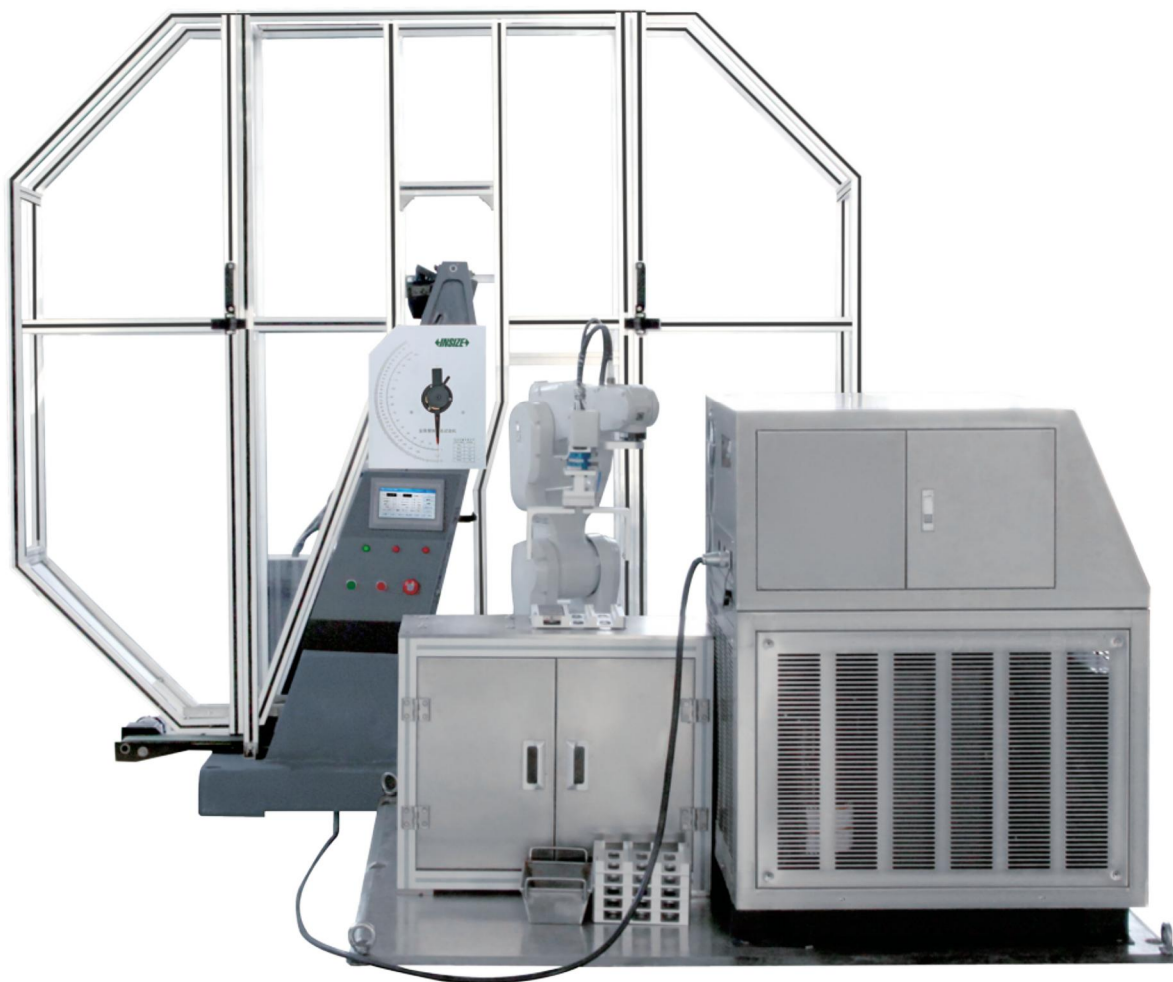


机械手配合冲击试验机自动化测试系统 型号: RBT-ITM01C

根据客户测试要求定制



- 六轴工业机器人更高的速度和精度, IP40标准, 三重保护
- 实现自动装样、试验、分拣、试验数据上传等流程
- 控制系统Modbus Tcp总线通讯, 高速高效率且易于扩展

第一步: 将试样手动放置于试样架上
 第二步: 按下复位按钮, 机器人及气缸回初始位置
 第三步: 按下启动按钮, 系统提示试样是否正确放置, 点击确认
 第四步: 机器人抓取试样, 放置到冲击位置
 第五步: 启动测试, 输出测试结果
 第六步: 合格的输送至左边试样框, 不合格的输送至右边试样框
 第七步: 按照设定时间间隔进行下一次测试

技术参数

机器人*	机器人臂展	703mm
	最大工作速度	240~600°/s
	最大负载	7kg
	重复定位精度	±0.02mm
	控制轴数	6
	通讯协议	以太网Modbus Tcp
冲击试验机*	冲击能量	450J
	标度盘能量范围	0~450J
	标度盘分度值	3J
	摆锤力矩	M=241.1543N·m
	摆锤预扬角	150°
	摆轴旋转中心至冲击点 (试样中心)距离	750mm
	冲击速度	5.24m/s
	试样支座跨距	40mm
	支座钳口圆角	R (1.0~1.5)mm
	刀刃曲率半径	R (2.0~2.5)mm
	试样支座支撑面倾角	11°±1°
	冲击刀刃夹角	30°±1°
	冲击刀刃厚度	16mm
	测角范围	0~360°
	角度分辨率	≤0.06°
	试样规格	10×10×55mm
	电源	三相 AC380V, 50Hz, 1.5kW
	底座尺寸(长×宽)	960×650mm
	主机尺寸(长×宽×高)	2100×835×2200mm
	净重	900kg

*可根据试验要求定制

标准配置

机器人系统	机器人本体	1个
	机器人控制柜	1个
	编程示教器	1个
冲击试验机	主机	1台
	控制柜	1台
	简支梁夹具 (包括钳口、砧座)	1套
	简支梁摆锤	450J型和150J型各1个
	跨距找正板	1个
	试样回收装置	1套
	夹钳	1个
	防护罩	1套
	软件	1套
	电脑	1台
	打印机	1台
	系统控制触摸屏	1套
控制箱		1套
试样架		1套

可选配置

工作台	7911-15
150J型简支梁摆锤	ITM-S-PE150J
300J型简支梁摆锤	ITM-S-PE300J
450J型简支梁摆锤	ITM-S-PE450J
600J型简支梁摆锤	ITM-S-PE600J
750J型简支梁摆锤	ITM-S-PE750J
ASTM标准冲击刀刃	ITM-S-ASTM-IB
数字显示屏	ITM-S-DDS
缺口投影仪 (GB/T 229、ASTM E23)	ISP-Z2
低温槽	ITM-S-40
	ITM-S-60
	ITM-S-80
	ITM-S-80S
	ITM-S-100
	ITM-S-196
冲击试样缺口液压拉床(双刀)	ITM-U32
冲击标准试样	ITM-BR系列